

FIN DE COURSE MÉCANIQUE DE SÉCURITÉ

OSMOEUROPA

Figure 1

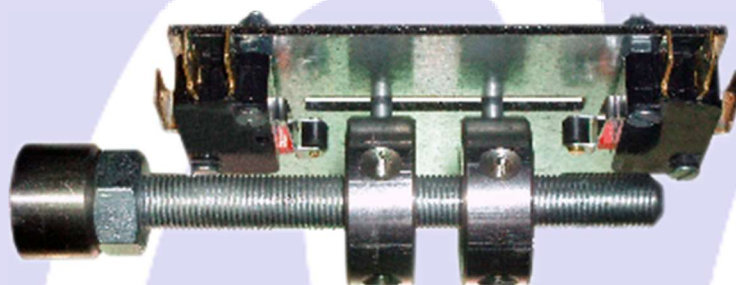
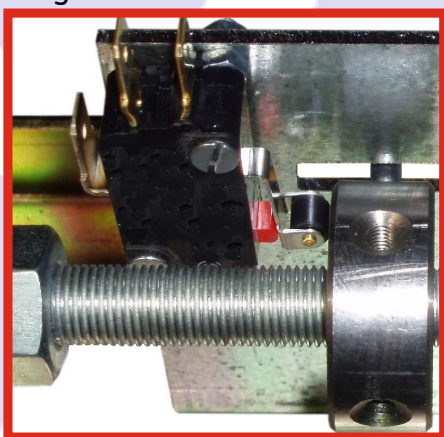


Figure 2



Les moteurs OSMOEUROPA disposent d'une fin de course électronique intégré à leurs régulateurs.

Cependant, et afin d'assurer une plus grande sécurité, il existe la possibilité d'intégrer une fin de course mécanique dans les réducteurs.

Tenant compte du fait qu'il y a des fins de course électroniques et mécaniques et doivent être combinées, il sera très important de les régler correctement.

1. La programmation du moteur se fera en fonction du régulateur électronique (OCV2 / OCM/ OCV3 / URGENCE etc.) que nous utilisons à ce moment-là, en suivant ces instructions.
2. Une fois la limite inférieure électronique soit réglée, nous déplacerons la fin de course mécanique jusqu'à ce qu'il touche la butée avec le levier du micro-interrupteur (comme indiqué sur la figure 2).
3. Une fois les limites inférieures électroniques et mécaniques soient réglées, nous répéterons l'opération avec la fin de course supérieur.
4. Les interrupteurs de fin de course supérieur et inférieur peuvent être inversés en fonction de la position du moteur ou de la manière dont nous enroulons le halage sur la poulie ou l'axe (intérieur ou extérieur). Par conséquent, la meilleure façon de savoir à laquelle correspond est, avec le moteur tournant dans un sens, d'appuyer manuellement sur le levier du micro-rupteur pour voir lequel des deux arrête le réducteur. De cette façon, nous saurons lequel bloque la montée et lequel la descente.
5. Il est recommandé de vérifier périodiquement les fins de course mécaniques, car le câble métallique peut être altéré par des changements de température, par la traction, l'allongement du poids, etc.

IL EST EXTRÊMEMENT IMPORTANT QUE LA BUTÉE ET LE LEVIER DU MICRO-INTERRUPTEUR SE TOUCHENT MAIS PAS S'APPUYENT (Figure 2) CAR CE SONT DES BUTÉES DE SÉCURITÉ MÉCANIQUES ET LE RÉGULATEUR FONCTIONNERA SELON LES FINS DE COURSE ÉLECTRONIQUES

